# BEST AVAILABLE COPY

PCT/JP 03/08709

REC'D 29 AUG 2003

# H JAPAN PATENT OFFICE

09.07.03

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application:

2002年 9月18日

出 願 Application Number: 特願2002-271047

[ST. 10/C]:

[JP2002-271047]

出 願 人 Applicant(s):

日本精工株式会社

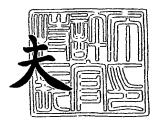
PRIORITY DOCUMENT

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office

8月15日 2003年





ページ: 1/E

【書類名】 特許願

【整理番号】 020807

【提出日】 平成14年 9月18日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 B62D 1/18

【発明者】

【住所又は居所】 群馬県前橋市総社町一丁目8番1号 日本精工株式会社

内

【氏名】 佐藤健司

【発明者】

【住所又は居所】 群馬県前橋市総社町一丁目8番1号 日本精工株式会社

内

【氏名】 澤田 直樹

【特許出願人】

【識別番号】 000004204

【氏名又は名称】 日本精工株式会社

【代理人】

【識別番号】 100094651

【弁理士】

【氏名又は名称】 大 川 晃

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 089234

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【プルーフの要否】 要

## 【書類名】 明細書

【発明の名称】 エネルギ吸収式ステアリングコラム装置

【特許請求の範囲】

【請求項1】 ステアリングコラムと、前記ステアリングコラムの軸方向の略中間部および下端部を支持するアッパブラケットおよびロアブラケットとを有し、前記アッパブラケットは車体に固定される車体取付け部および前記車体取付け部に連設された、前記ステアリングコラムを挟持する一対の支持部を備え、前記ステアリングコラムの軸方向入力で前記支持部が車体前方に変形することによりエネルギ吸収を行うようにしたエネルギ吸収式ステアリングコラム装置おいて、前記支持部がチルト機構の締結部材を通す、一部を開放している溝を備え、前記ステアリングコラムの軸方向入力によって前記締結部材が前記溝の開放端から外れ、前記ステアリングコラムが前記アッパブラケットから離脱するようにしたことを特徴とするエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項2】 前記ロアブラケットがヒンジ機構の枢軸を通す、車体前方側を開放している貫通孔を備え、前記ステアリングコラムの軸方向入力によって前記枢軸が前記貫通孔の開放端から外れ、前記ステアリングコラムが前記ロアブラケットから離脱するようにしたことを特徴とする請求項1記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項3】 前記溝内に前記締結部材の移動を規制する突起を備えることを特徴とする請求項1または2記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項4】 前記突起が車体前方に向きを揃えて形成した複数個の突起で構成されることを特徴とする請求項3記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項5】 前記突起が前記締結部材と対面する側に触突面を備えることを特徴とする請求項3記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項6】 前記アッパブラケットが下端を閉じ、車体前方側を開放している溝を備えることを特徴とする請求項1または2記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項7】 前記アッパブラケットが下端を傾斜面で閉じ、前記傾斜面に

倣って下方を開放している溝を備え、車体前方側の前記溝上端に溝部切欠きを有することを特徴とする請求項1または2記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項8】 前記アッパブラケットが車体前方側の前記溝上端に溝部切欠きを備えると共に、車体前方側に端面切欠きを備えることを特徴とする請求項7記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項9】 前記アッパブラケットが前記支持部に装着したコラム支持体を備えることを特徴とする請求項1または2記載のエネルギ吸収式ステアリングコラム装置。

## 【発明の詳細な説明】

[0001]

## 【発明の属する技術分野】

本発明はブラケットが曲げ限界に達する前に、確実にステアリングコラムを離脱させることを可能にしたエネルギ吸収式ステアリングコラム装置に関する。

[0002]

## 【従来の技術】

車両用ステアリング装置は車両の操向輪を操舵する、車両の安全な運転に欠くことのできない重要な装置で、通常、ステアリングシャフトを軸心で回転可能に支承するステアリングコラムが軸方向のほぼ中間部をアッパブラケットによって、下端部をロアブラケットで車体に固定される。ステアリングシャフトの上端にはステアリングホイールが固着され、下端にはジョイントを介して中間シャプトが連結される。中間シャフトは操向輪を動作させるギヤボックスと連結される。

#### [0003]

ところで、ステアリング装置は車両に過大な荷重が働いたとき、衝撃を緩和できる、エネルギ吸収を果たす手段を備える。ここで、この手段はステアリングコラムなどの要素の一部が収縮し、あるいはステアリングコラムを支持するブラケットなどの要素の一部が変形するなどの方法でエネルギ吸収を行う。このエネルギ吸収式ステアリング装置では要素の収縮または変形を可能にするためにステアリングコラムが車体固定部から外れる、すなわち、離脱するように構成される。



従来、ステアリングコラムの離脱のためにステアリングコラムの車体への固定 に使用される、たとえば、アッパブラケットには特別の配慮がなされる。すなわ ち、ここで、アッパブラケットは一定以上の荷重、すなわち、離脱荷重が働くと 、車体固定部から外れるか、あるいはアッパブラケット自身が前方に塑性変形す るように構成される(たとえば、特許文献1参照)。

[0005]

## 【特許文献1】

特許第2978788号公報 第3頁-第4頁、図1、図3、図5および図6。

[0006]

## 【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、アッパブラケットが車体固定部から外れるようにしたものは離脱荷重以上の荷重が働いたときに限り、ステアリングコラムの離脱を可能にする、たとえば、カプセルなどの専用の部品を組み込まなければならない。通常、こうした部品は高価であり、製造コストの上昇が避けられない。

#### [0007]

一方、アッパブラケットが塑性変形するようにしたものは極めて簡素な構成で 済ませることができ、製造コストの上昇を免れることが可能である。しかしなが ら、この手段はアッパブラケットが変形する際に、たとえば、部材の干渉が起こ る曲げ限界以上にはブラケットが曲がらないので、長いコラプスストロークが求 められる場合に要求に応えられない難点がある。

#### [0008]

本発明の目的はブラケットが曲げ限界に達する前に、確実にステアリングコラムを離脱させ、コラプスストロークを延長することを可能にしたエネルギ吸収式ステアリングコラム装置を提供することにある。

[0009]

#### 【課題を解決するための手段】

本発明はステアリングコラムと、ステアリングコラムの軸方向の略中間部およ

び下端部を支持するアッパブラケットおよびロアブラケットとを有し、前記アッパブラケットは車体に固定される車体取付け部および車体取付け部に連設された、ステアリングコラムを挟持する一対の支持部を備え、ステアリングコラムの軸方向入力で前記支持部が車体前方に変形することによりエネルギ吸収を行うようにしたエネルギ吸収式ステアリングコラム装置おいて、支持部がチルト機構の締結部材を通す、一部を開放している溝を備え、ステアリングコラムの軸方向入力によって締結部材が溝の開放端から外れ、ステアリングコラムがアッパブラケットから離脱するようにしたことを特徴とするものである。

## [0010]

本発明においてはステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、アッパブラケットで車体に固定されたステアリングコラムが車体前方に移動しようとする。ステアリングコラムに働く荷重はアッパブラケットに作用し、このとき、アッパブラケットの支持部が車体前方に大きく変形する。このアッパブラケットの変形によりエネルギを吸収することができる。

## [0011]

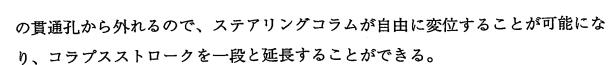
この結果、支持部の貫通孔は軸方向入力が働く前のステアリングコラムの軸心に対して略鉛直に向く方向から軸心寄りに大きく方向を変える。そして、軸方向入力が引き続き働く中でアッパブラケットの変形が一段と進むと、貫通孔の向きはステアリングコラムの軸心にほぼ沿う方向に向き、これにより、貫通孔に通した締結部材が貫通孔の開放端から外れ、ステアリングコラムが離脱する。このように、アッパブラケットの支持部が曲げ限界に達する前に、ステアリングコラムを離脱させることができる。

#### [0012]

また、別の発明はロアブラケットがヒンジ機構の枢軸を通す、車体前方側を開放している貫通孔を備え、ステアリングコラムの軸方向入力によって枢軸が貫通孔の開放端から外れ、ステアリングコラムがロアブラケットから離脱するようにしたことを特徴とする。

## [0013]

このように構成したものにおいては軸方向入力によって枢軸がロアプラケット



## [0014]

## 【発明の実施の形態】

本発明の一実施の形態について図面を参照して説明する。図1において、ステアリングコラム装置はステアリングシャフト1を軸心で回転可能に支承するステアリングコラム2を備える。このステアリングコラム2は軸方向のほぼ中間部をチルト機構3のチルトブラケット(後記)で、下端部をヒンジ機構4のロアブラケット(後記)によって車体に固定されている。

## [0015]

ステアリングシャフト1はステアリングホイール(図示せず)側をステアリングコラム2の上端近くに配置した軸受5で、中間シャフト(図示せず)側をステアリングコラム2の下端近くに配置した軸受6によって支承されている。チルト機構3は後記のチルトブラケット、ディスタンスブラケット、チルトボルト、ナットおよび一対のカムを備える。また、ヒンジ機構4は後記のロアブラケット、ディスタンスブラケット、締付けボルトおよびナットを備える。

## [0016]

チルト機構 3 は、図 2 (a) に示すように、図示しない車体に固定されるチルトプラケット 7 を備える。ステアリングコラム 2 はそこに固着したディスタンスプラケット 8 を有し、それの各側面をチルトプラケット 7 によって支持される。また、チルトプラケット 7 およびディスタンスプラケット 8 を挿通してチルトボルト 9 が配置される。このチルトボルト 9 にはナット 1 0 が螺合している。チルトボルト 9 はさらにチルト操作のためのチルトレバー 1 1 と、締付け力を生じる一対のカム 1 2、1 3 とを通して設けられる。固定側カム 1 2 はチルトプラケット 7 と、可動側カム 1 3 はチルトレバー 1 1 とそれぞれ係合している。

#### [0017]

また、チルトプラケット7は図2(b)に示す車体(図示せず)に固定される 車体取付け部14aおよびこの車体取付け部14aに連設された、ステアリング コラム2を挟持する一対の支持部14bを備える。この支持部14bにはそれを 貫通してチルトボルト9を通すための円弧状溝15が形成される。この円弧状溝15はその下端を開放して刻まれている。この下端を開放した円弧状溝15内には開放端から一定の距離を保って車体前方に突出するように突起16が設けられる。この突起16はチルトボルト9と対向する側に触突面17を有する。これは円弧状溝15の上端と共にチルトボルト9の上下方向動作を規制するストッパとして働く。

## [0018]

一方、ヒンジ機構4は、図3に示すように、図示しない車体に固定されるロアブラケット18を有する。このロアブラケット18には後記の締付けボルトを挿通するための貫通孔19が穿孔されている。この貫通孔19は車体前方側を開放して形成されている。ステアリングコラム2はそこに固着したディスタンスブラケット20を備え、それの各側面をロアブラケット18で支持される。さらに、ロアブラケット18の貫通孔19を通して枢軸としての締付けボルト21が配置される。この締付けボルト21はディスタンスブラケット20と緩く嵌合すると共に、その先端にはナット22が螺合している。

#### [0019]

本実施の形態ではチルト締付け時、チルトレバー11を回動すると、チルトレバー11と係合するカム13がカム12に対して相対変位する。このとき、チルトボルト9に軸方向の相対変位が生じ、チルトブラケット7の対向する支持部14bが中心に向かって移動し、ディスタンスブラケット8の各側面を押圧して締付ける。このため、ディスタンスブラケット8が挟持され、ステアリングコラム2を固定することができる。

#### [0020]

また、チルト解除時、チルトレバー11を逆方向に回動すると、チルトボルト9に逆方向の相対変位が生じ、ディスタンスブラケット8の各側面で締付け力が緩み、ディスタンスブラケット8が上下方向に移動可能になる。この結果、ロアプラケット18に装着した締付けボルト21を中心としてステアリングコラム2を所望の傾斜角度に傾けることができる。

#### [0021]

上記チルト操作ではチルト機構3のチルトボルト9が円弧状溝15に沿って移動するが、上方への移動については円弧状溝15の上端で、下方への移動については突起16の触突面17で規制される。

## [0022]

さらに、ステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、ステアリングコラム2が車体前方に移動しようとする。このとき、ステアリングコラム2に働く荷重はディスタンスブラケット8からチルトボルト9を介してチルトブラケット7に作用し、このとき、固定した車体取付け部14a以外が車体前方に大きく変形し、同時に、ステアリングコラム2の下部では締付けボルト21がロアブラケット18の貫通孔19の開放端から外れる。

## [0023]

ステアリングコラム装置は、一般に、車体に対して傾斜して取付けられるが、この場合、乗用車などの乗員の操作性が良好な角度として、20°~30°の範囲に傾けることになる。実車において、上記のステアリングコラム2の傾斜角度を保持して取付けたとき、円弧状溝15の車体前方側の面はほぼ鉛直方向を向くので、ステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、チルトボルト9が円弧状溝15の車体前方側の面に当接したまま、支持部14bを効果的に曲げることが可能である。

#### [0024]

すなわち、ステアリングホイール側から軸方向入力が働く前、ステアリングコラム装置は各要素が正常に機能するのに何ら不足のない、図4に二点鎖線で示す位置関係を保っている。一方、ステアリングホイール側から軸方向入力が働いた直後に、ステアリングコラム装置は各要素がもはや正常に働かない、図4に実線で示す常態と異なった状態に陥る。

#### [0025]

このとき、チルトブラケット7の固定部、すなわち、車体取付け部14aはその位置を保ち続けるが、それ以外の支持部14bは双方の連結部Cを中心として車体前方に大きく曲がる。このとき、チルトブラケット7の変形によりエネルギを吸収することができる。この結果、円弧状溝15は、図に示すように、軸方向

入力が働く以前のステアリングコラム2の軸心に対して略鉛直に向く方向から軸 心寄りに大きく方向を変える。一方、このチルトブラケット7の変形過程ではチ ルトボルト9は円弧状溝15内において摩擦力に逆って下方に移動し、突起16 に接近する。ここで、円弧状溝15には二硫化モリブデンなどを含む、極厚添加 剤入りグリースを使用するならば、さらに摩擦を安定に保つことができる。

## [0026]

引き続き軸方向入力が働く中でチルトブラケット7の変形が一段と進むと、支持部14bは連結部Cを中心としてさらに大きく曲がり、部材同士が干渉する曲げ限界に近づいて行く。このチルトブラケット7の変形が進む過程でも、エネルギを吸収することができる。そして、支持部14bが曲げ限界に達する前に、図5に示すように、円弧状溝15の向きはステアリングコラム2の軸心にほぼ沿う方向に向く。また、円弧状溝15内においてはチルトボルト9が突起16の触突面17に衝突してこれを押し潰す。その後、チルトボルト9は円弧状溝15の開放端から外れる。すなわち、ステアリングコラム2が離脱する。

## [0027]

かくして、チルトブラケット7の支持部14bが曲げ限界に達する前に、ステ アリングコラム2をチルトブラケット7から離脱させることができる。

#### [0028]

なお、円弧状溝15に設けられる突起16については複数個の突起で構成してもよい。たとえば、図6に示すように、円弧状溝15に車体前方に一様に向きを揃えて突起16a、16b、16cを形成する。このように構成したものでは軸方向入力でチルトボルト9が突起16a、突起16bおよび突起16cの順に押し潰し、しかる後、円弧状溝15の開放端から外れる。この過程でチルトブラケット7自身の変形のみならず、各突起16a、16b、16cの変形によってもエネルギを吸収することができる。

#### [0029]

このように、本実施の形態においては支持部14bが曲げ限界に達する前に、 締付けボルト21がロアブラケット18の貫通孔19から外れ、ステアリングコ ラム2をチルトブラケット7から離脱させることができ、コラプスストロークを 延長することが可能になる。

## [0030]

本発明の上記と異なる実施の形態について図7および図8を参照して説明する。本実施の形態の主要な構成は上記実施の形態のものと同一である。これらの構成には同一の符号を付して説明を省略する。

## [0031]

図7において、ステアリングコラム2は軸方向のほぼ中間部をチルト機構3のチルトブラケット23で、下端部をヒンジ機構4のロアブラケット18によって車体に固定される。このチルトブラケット23は図8に示す車体(図示せず)に固定される車体取付け部24aに連設された、ステアリングコラム2を挟持する一対の支持部24bを備える。上記実施の形態では支持部が車体取付け部の後方でそれと連結されるのに対し、本実施の形態では支持部24bが車体取付け部24aの前方でそれと連結される点が異なる。この支持部24bにはそれを貫通してチルトボルト9を通すための円弧状溝15が形成される。この円弧状溝15はその下端を開放して刻まれている。下端を開放した円弧状溝15内には開放端から一定の距離を保って車体前方に突出するように突起16が設けられる。この突起16はチルトボルト9と対向する側に触突面17を有する。

#### [0032]

本実施の形態においては上記実施の形態と同様に、ステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、チルトブラケット23の車体取付け部24aはその位置を保ち続けるが、それ以外の支持部24bは双方の連結部Cを中心として車体前方に大きく曲がる。このとき、チルトブラケット23の変形によりエネルギを吸収することができる。

#### [0033]

この結果、円弧状溝15は軸方向入力が働く以前のステアリングコラム2の軸心に対して略鉛直に向く方向から軸心寄りに大きく方向を変える。また、このチルトブラケット23の変形過程ではチルトボルト9が円弧状溝15内において摩擦力に逆って下方に移動し、突起16に近づく。

## [0034]

さらに、軸方向入力が引き続き働く中でチルトブラケット23の変形が進むと、支持部24bは連結部Cを中心としてさらに大きく曲がる。このチルトブラケット23の変形が進む過程でも、エネルギを吸収することができる。そして、支持部24bが曲げ限界に達する前に、円弧状溝15はステアリングコラム2の軸心にほぼ沿う方向に向く。また、円弧状溝15内においてはチルトボルト9が突起16の触突面17に衝突してこれを押し潰す。その後、チルトボルト9は円弧状溝15の開放端から外れる。すなわち、ステアリングコラム2が離脱する。

## [0035]

かくして、チルトブラケット23の支持部24bが曲げ限界に達する前に、ステアリングコラム2をチルトブラケット7から離脱させることができる。

## [0036]

このように、本実施の形態においても支持部24bが曲げ限界に達する前に、 ステアリングコラム2をチルトブラケット23から離脱させることができ、コラ プスストロークを延長することが可能になる。

## [0037]

さらに、上記と異なる実施の形態について図9を参照して説明する。図9 (a) に示すように、図示しないステアリングコラムの軸方向の中間部を支持するチルトブラケット25は車体取付け部26aおよびこの車体取付け部26aに連設された、一対の支持部26bを備える。本実施の形態の円弧状溝15はその下端を閉じると共に、車体前方側をほぼ水平に開放して刻まれている。この円弧状溝15の閉じた下端はチルトボルト(図示せず)の上下方向の動作を規制するストッパとして働く。

#### [0038]

本実施の形態においてはステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、図9(b)に簡略化して示すように、支持部26bが車体前方に大きく曲がる。このとき、チルトブラケット25の変形によりエネルギを吸収することができる。この支持部26bの変形過程では円弧状溝15の下方でチルトボルト9が閉じた下端に衝突し、チルトプラケット25を車体前方に押して開放端を開く。こ

の結果、チルトボルト9が開放端から外れ、ステアリングコラム2が離脱する。 このチルトブラケット25の開放端を開く過程でも、チルトブラケット25の変 形によりエネルギを吸収することができる。

#### [0039]

このように、本実施の形態においても支持部26bが曲げ限界に達する前に、 ステアリングコラム2をチルトブラケット25から離脱させることができ、コラ プスストロークを延長することが可能になる。

## [0040]

さらに、上記と異なる実施の形態について図10を参照して説明する。図10 (a)に示すように、図示しないステアリングコラムの軸方向の中間部を支持するチルトブラケット27は車体取付け部28aおよびこの車体取付け部28aに連設された、一対の支持部28bを備える。本実施の形態の円弧状溝15は下端を傾斜面29で閉じると共に、この傾斜面29の先端部を開放して刻まれている。この傾斜面29はチルトボルト(図示せず)の上下方向の動作を規制するストッパとして働く。

#### [0041]

一方、チルトブラケット27は円弧状溝15の上端に溝部切欠き31を備え、また、車体前方側に溝部切欠き31と位置を合わせて形成される端面切欠き32を有する。この溝部切欠き31および端面切欠き32はステアリングコラムの軸方向入力が生じたとき、チルトブラケット27に変形を起し易くするためのもので、チルトブラケット27がそこを起点に変形する。

#### [0042]

本実施の形態においてはステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、図10(b)に簡略化して示すように、支持部28bが車体前方に大きく曲がる。このとき、チルトブラケット27の変形によりエネルギを吸収することができる。この支持部28bの変形過程では円弧状溝15の下方でチルトボルト9が閉じた傾斜面29に衝突し、チルトブラケット27を車体前方に押して開放端を開く。この結果、チルトボルト9が開放端から外れ、ステアリングコラム2が離脱する。

## [0043]

このように、本実施の形態においても支持部28bが曲げ限界に達する前に、 ステアリングコラム2をチルトブラケット27から離脱させることができ、コラ プスストロークを延長することが可能になる。

## [0044]

さらに、上記と異なる実施の形態について説明する。図11において、チルトブラケット32は車体取付け部33aおよびこの車体取付け部33aに連設された、一対の支持部33bを備える。円弧状溝15はその下端を開放して刻まれている。この下端を開放した円弧状溝15内に突起は形成されない。これに代えて、本実施の形態ではチルトブラケット32に装着されるコラム支持体を備える。コラム支持体は様々の手段で構成することが可能であるが、本実施の形態のコラム支持体はU字状ワイヤー34である。このU字状ワイヤー34は先端を折り曲げて形成されるフック部35を備え、チルトブラケット32の後記の角孔にフック部35を掛けて固定するようになっている。

## [0045]

図12に示すように、チルトブラケット32は2個の角孔36を有する。ワイヤー34のフック部35はこの角孔36に掛けて留める。ステアリングコラム2の下面と対面するワイヤー34の凹曲面はチルト操作でステアリングコラム2が下方に移動するとき、その下限位置を定めるように働く。

#### [0046]

本実施の形態ではステアリングホイール側から軸方向入力が働いたとき、チルトプラケット32の支持部33bが車体前方に大きく曲がる。このとき、チルトプラケット32の変形によりエネルギを吸収することができる。また、円弧状溝15内のチルトボルト9は自由に移動しながら、開放端から離脱する。チルトボルト9がチルトブラケット32から離脱した後も、ステアリングコラム2はワイヤー34の凹曲面によって下面を支えられたまま、前方に移動し続ける。すなわち、ステアリングコラム2は脱落することなく、長い距離前方に移動し続ける。この結果、コラプスストロークをさらに延長することが可能になる。

## [0047]

本実施の形態においては支持部33bが曲げ限界に達する前に、ステアリング コラム2をチルトブラケット32から離脱させることができる。また、ステアリ ングコラム2が脱落せずに長い距離移動できるので、コラプスストロークを一段 と延長することが可能になる。

## [0048]

なお、上記各実施の形態ではステアリングコラム装置内にチルト機構を設けた ものを説明したが、本発明はチルト機構を持たないステアリングコラム装置にも 適用することができる。また、ステアリングコラム装置内にエネルギ吸収のため の手段を持たないものを説明したが、本発明はステアリングコラム装置内にエネ ルギ吸収手段を設けるようにしてもよい。

#### [0049]

## 【発明の効果】

本発明によれば、アッパブラケットの支持部に車体前方側または下方を開放している溝を設けているので、支持部が曲げ限界に達する前に、ステアリングコラムをアッパブラケットから離脱させることができる。これにより、コラプスストロークを延長することが可能になる。

#### 【図面の簡単な説明】

#### 【図1】

本発明によるステアリングコラム装置の一実施の形態を示す側面図である。

#### [図2]

図1に示されるチルト機構を示すもので、(a)はチルト機構の断面図、(b)はチルトブラケットの側面図である。

#### 【図3】

図1に示されるヒンジ機構を示す断面図である。

#### 【図4】

図1に示されるステアリングコラム装置においてステアリングホイール側から 軸方向入力が働く場合にチルトプラケットが変形する様子を示す動作説明図であ る。

#### 【図5】

チルトブラケットの変形がさらに進んだ状態を示す図4と同様な図である。

## 【図6】

本発明によるチルトブラケットの変形例を示す側面図である。

#### 【図7】

本発明の異なる実施の形態を示す側面図である。

#### 【図8】

図7に示されるチルトブラケットの側面図である。

#### 【図9】

本発明の異なる実施の形態を示すもので、(a)はチルトブラケットの側面図、(b)はチルトブラケットが変形する様子を示す動作説明図である。

#### 【図10】

本発明の異なる実施の形態を示すもので、(a)はチルトブラケットの側面図、(b)はチルトブラケットが変形する様子を示す動作説明図である。

#### 【図11】

本発明の異なる実施の形態を示す側面図である。

#### 【図12】

図11に示されるチルト機構の断面図である。

#### 【符号の説明】

- 1 ・・ ステアリングシャフト
- 2 ・・ ステアリングコラム
- 3 ・・・ チルト機構
- 7、23、25、27、32・・ チルトブラケット
- 8、20・・ ディスタンスプラケット
- 9・・ チルトボルト
- 14a、24a、26a、28a、33a·・ 車体取付け部
- 14b、24b、26b、28b、33b·· 支持部
- 15… 円弧状溝
- 16… 突起
- 18 ・・ ロアブラケット

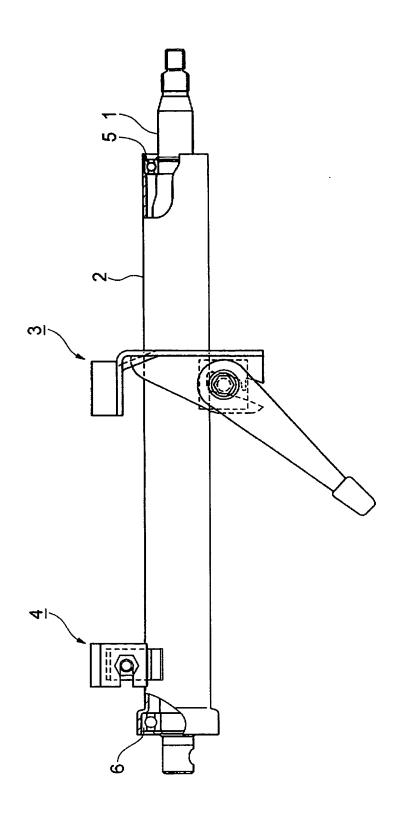
ページ: 15/E

19 · · 貫通孔

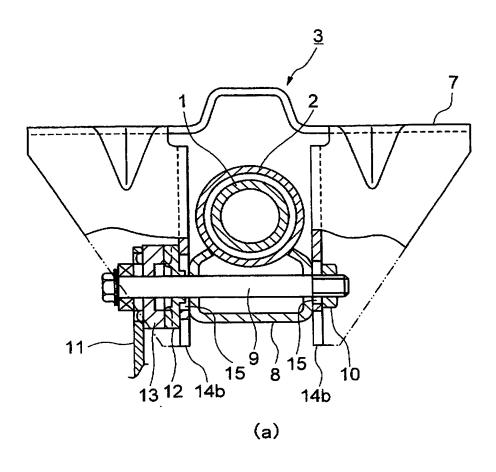
21 ・・ 締付けボルト

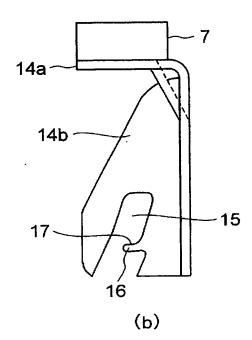
【書類名】 図面

【図1】

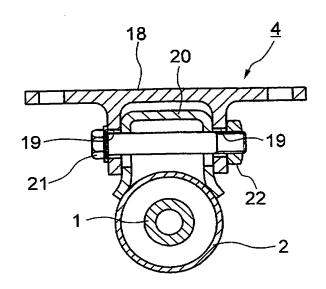


【図2】

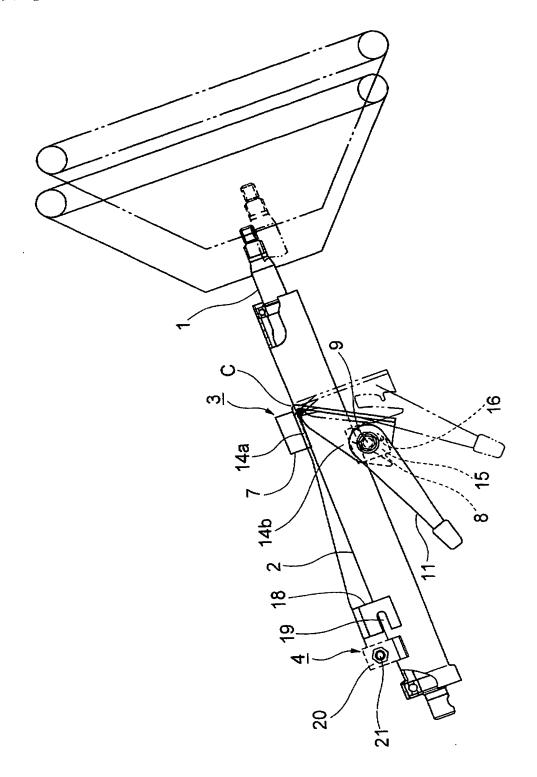




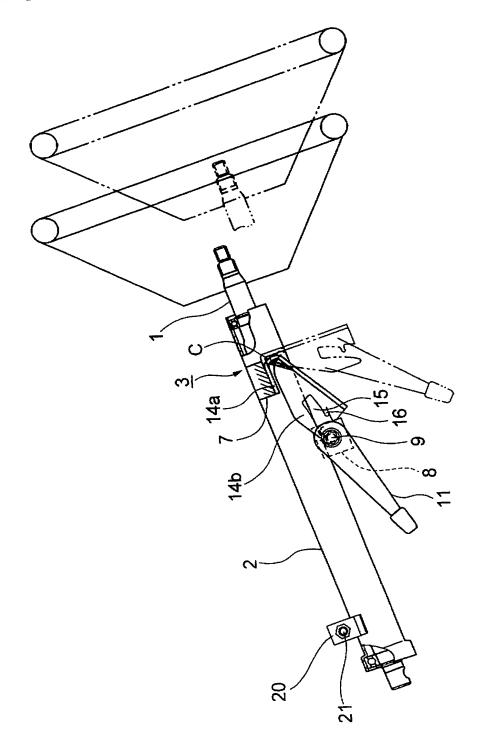
【図3】



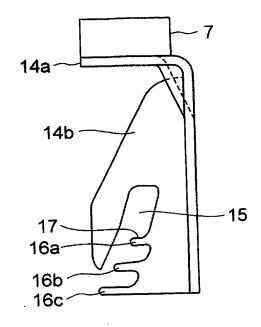
【図4】



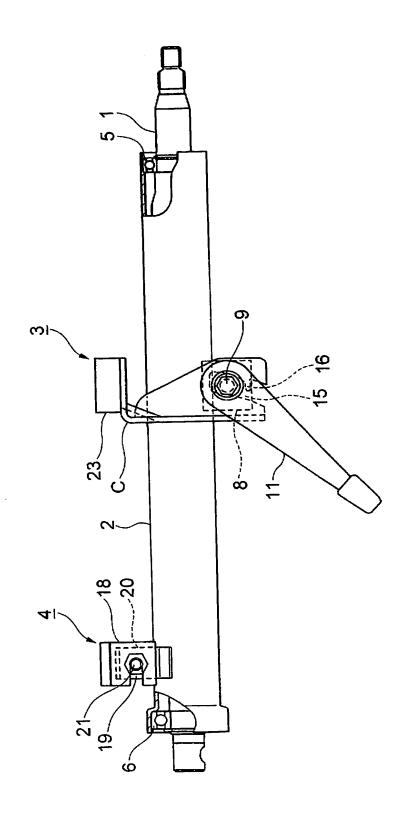
【図5】



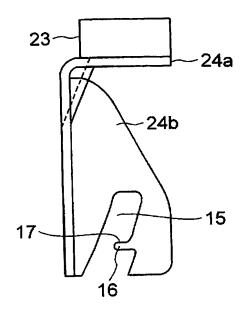
ページ:



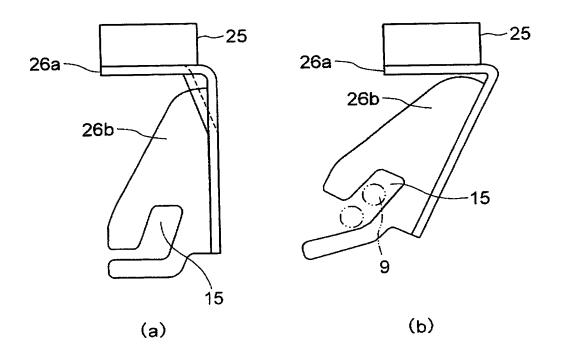
【図7】



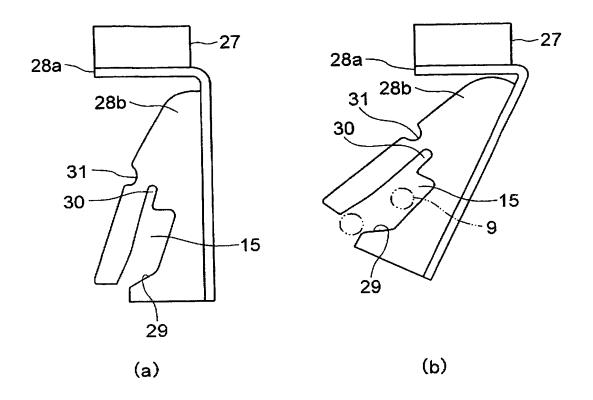




【図9】

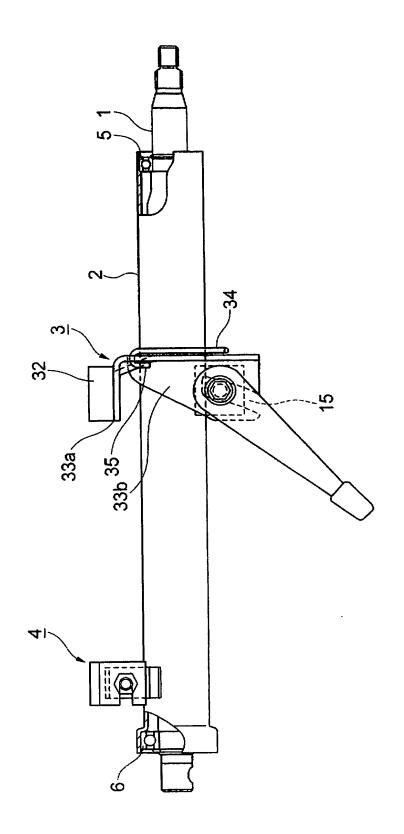






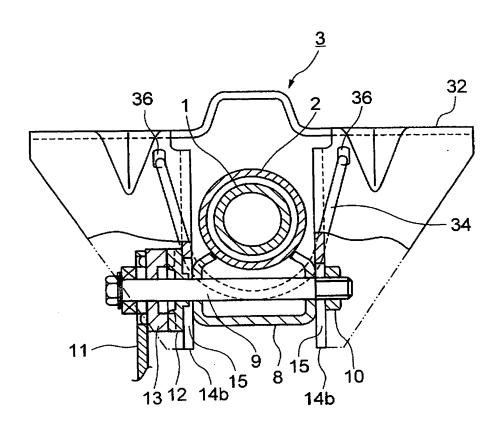


【図11】





【図12】





## 【要約】

【課題】ブラケットが曲げ限界に達する前に、確実にステアリングコラムを離脱させ、コラプスストロークを延長することを可能にしたエネルギ吸収式ステアリングコラム装置を提供する。

【解決手段】ステアリングコラム装置はステアリングコラム2の軸方向のほぼ中間部および下端部を支持するチルトブラケット7およびロアブラケットを有する。チルトブラケット7は車体に固定される車体取付け部14aおよびステアリングコラム2を挟持する一対の支持部14bを備える。この支持部14bはチルト機構のチルトボルト9を通す、下端を開放している円弧状溝15を備える。ステアリングコラム2の軸方向入力によってチルトボルト9が溝15の開放端から外れ、ステアリングコラム2がチルトブラケット7から離脱する。

## 【選択図】 図2



# 特願2002-271047

# 出願人履歴情報

識別番号

[000004204]

1. 変更年月日 [変更理由] 住 所 1990年 8月29日 新規登録

理田」 新規登録

東京都品川区大崎1丁目6番3号

氏 名 日本精工株式会社